



## VEJLEDNING



## KONFIGURATION AF MODBUS

VariMax25 NG / VariMax50 NG / VariMax100 NG

*Denne vejledning er et bilag til vejledningerne til VariMax25 NG, VariMax50 NG og VariMax100 NG og omhandler Modbus. I øvrigt henvises der til den aktuelle vejledning.*



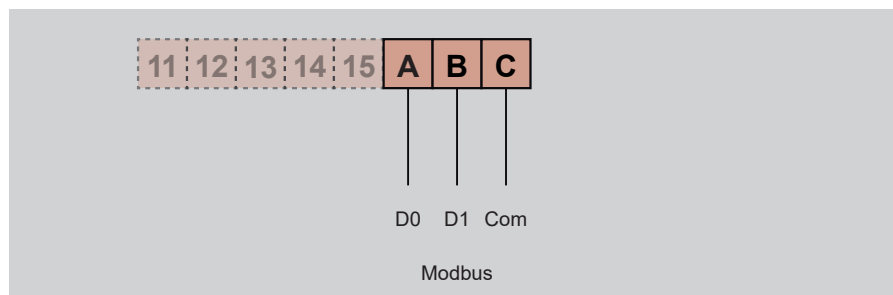
## INDHOLDSFORTEGNELSE

|                                 |       |
|---------------------------------|-------|
| Tekniske data, Modbus           | 2     |
| Indkobling                      | 2     |
| Konfiguration af Modbus         | 3     |
| – Standardindstillinger         | 3     |
| – Ændringer i indstillinger     | 3     |
| Driftsindikationer, Modbus      | 4     |
| Timeout                         | 5     |
| Modbus-registermappe            | 5     |
| Coil                            | 5-6   |
| Discrete input                  | 6-7   |
| Input register 16 bitregister   | 8-9   |
| Input register 32 bitregister   | 10-11 |
| Holding register                | 11    |
| – Indgangssignal/omdrejningstal | 12    |
| – Indstilling for kommunikation | 12    |
| Egne noter                      | 13    |

## TEKNISKE DATA, MODBUS

|                             |                                                                                                                                                         |
|-----------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Kommunikations-<br>protokol | MODBUS RTU                                                                                                                                              |
| Grænseflade                 | RS485, halv duplex                                                                                                                                      |
| Datahastighed               | 9.600, 19.200, 38.400, 57.600 bit/sek.                                                                                                                  |
| Bitformat                   | 8 databit, 1 stopbit, lige paritet<br>8 databit, 1 stopbit, ulige paritet<br>8 databit, 2 stopbit, ingen paritet<br>8 databit, 1 stopbit, ingen paritet |
| Adresse                     | Alle gyldige adresser 1-247 kan bruges                                                                                                                  |
| Terminering                 | DIP-omskifter 5 aktiverer terminering (Hvis styreenheden er sidst i Modbus-sløjfen, skal DIP-omskifteren stå i positionen ON).                          |
| Indgange                    | Terminal mærket 1 (D0) B (D1) C (Com)                                                                                                                   |

## INDKOBLING



|   |                             |
|---|-----------------------------|
| A | D0 (+), positiv datakanal*) |
| B | D1 (-), negativ datakanal*) |
| C | Com, signaljord             |

\*)Styreenheden korrigerer polariteten, hvis man ved et uheld forveksler +/-

## KONFIGURATION, MODBUS

### Standardindstillinger

Adresse 16

Hastighed 19 200

Lige paritet, en stopbit

I tilfælde af ukendte kommunikationsindstillinger kan man tvinge standardindstillingerne frem ved at starte VariMax NG med DIP-omskifterne “High speed” og “Low speed” i tilstanden ON.

Hvis dette gøres, kan gemte indstillinger udlæses eller ændres.

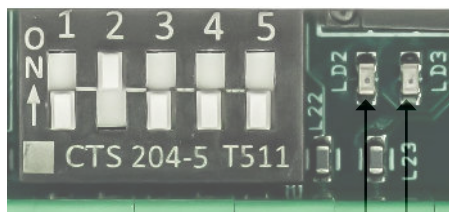
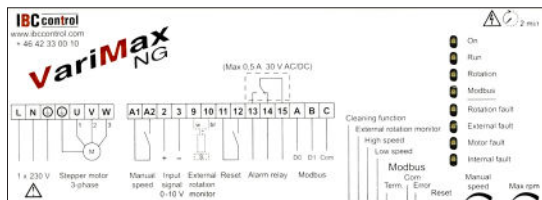
### Ændringer af indstillinger

Konfiguration af Modbus kan udføres ved hjælp af konfigurationsprogrammet, som ligger på vores hjemmeside [www.ibcccontrol.se](http://www.ibcccontrol.se)

Konfiguration af kommunikationshastighed, adresse, paritet og stopbit kan også udføres via holding-register 33-36. Disse indstillinger gemmes i VariMax NG.

Styreenheden fortsætter med at bruge tidligere indstillinger, indtil den genstarter, så skriftlige indstillinger kan verificeres.

|                                                                                |                                                                                                                                                                                                                                                                                        |
|--------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <b>Cleaning function and rotation monitor</b><br>(Renblæsning omdrejningsvagt) | Funktionen starter i den manuelt indstillede position på styreenhedens DIP-omskifter, men det er muligt at ændre dette via Modbus.<br>Når Modbus-kommunikationen er aktiveret, giver de manuelle indstillinger renblæsning og omdrejningsvagt en startværdi, men Modbus har prioritet. |
| <b>High speed / Low speed</b><br>(Høje omdrejninger/lave omdrejninger)         | Høje omdrejninger/lave omdrejninger styres ikke via Modbus.                                                                                                                                                                                                                            |
| <b>Manual speed</b><br>(Manuel hastighed)<br>A1-A2                             | A1-A2 har prioritet over Modbus og kan styres uafhængigt af en anden enhed. Manuel hastighed kan læses og aktiveres via Modbus, hvis A1-A2 ikke er tilsluttet. Til indstilling af omdrejningstallet bruges potentiometeret “Manual speed”                                              |
| <b>Max rpm</b><br>(Maksimal omdrejninger)                                      | Omdrejninger indstilles via potentiometeret “Max rpm”. Regulatoren kan vælge at bruge eller ignorere den indstillede maksimale hastighed ved hjælp af forskellige registre for hastighedssætpunkter.                                                                                   |
| <b>Reset</b><br>(Nulstilling)                                                  | Nulstilling kan ske via Modbus, via trykknappen “Reset”, eller via fjernnulstilling.                                                                                                                                                                                                   |
| <b>Input signal</b><br>(Indgangssignal)                                        | Hastighedssætpunktet overtages fuldstændigt af Modbus, når den har sendt et hastighedssætpunkt. Det analoge signal bruges ikke, så længe Modbus fortsætter med at sende hastighedssætpunkter.                                                                                          |
| <b>Rotor speed</b><br>(Rotoromdrejninger)                                      | Rotorens omdrejningstal kan aflæses via Modbus. Denne funktion kræver brug af den eksterne omdrejningsvagt.                                                                                                                                                                            |



DIP-omskifter

Grøn LED Rød LED

## DRIFTSINDIKATIONER, MODBUS

| Grøn LED<br>(på kortet) | Rød LED<br>(på kortet) | Driftstilstand                   | Mulige fejlårsager                                                                                                                                                                                                                     |
|-------------------------|------------------------|----------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Slukket                 | Slukket                | Ingen kommunikation              | <ul style="list-style-type: none"> <li>Defekt eller ikke tilkoblet kommunikationskabel</li> <li>Der sendes ingen kommunikation fra det overordnede system</li> </ul>                                                                   |
| Slukket                 | Blinker                | Kommunikation kan ikke fortolkes | <ul style="list-style-type: none"> <li>Forkert hastighed indstillet</li> <li>Forkert antal stopbit eller forkert indstillet paritet</li> <li>Dårligt tilsluttet kabel</li> <li>Forkert terminering</li> <li>Forkert adresse</li> </ul> |
| Blinker                 | Slukket                | Kommunikation kan fortolkes      |                                                                                                                                                                                                                                        |

| Gul LED<br>(på skiltet) | Driftstilstand                                                                                        | Mulige fejlårsager                                                                                                                          |
|-------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Slukket                 | Ingen kommunikation                                                                                   | <ul style="list-style-type: none"> <li>Ingen kommunikation de sidste 90 sekunder</li> <li>Se ovenstående tabel – grøn og rød LED</li> </ul> |
| Blinker                 | Etableret kommunikation, men intet hastighedssætpunkt. Dog kan skrivinger til COILS have fundet sted. |                                                                                                                                             |
| Lyser konstant          | Etableret kommunikation med hastighedssætpunkter.                                                     |                                                                                                                                             |

## TIMEOUT

Der findes to forskellige typer timeouter i VariMax NG, en til modtagelse af hastighedssætpunkter og en til anden kommunikation, herunder skrivning til COILS.

Hvis der ikke kommer flere hastighedssætpunkter, fortsætter VariMax NG med det seneste hastighedssætpunkt under timeouten. Efter 90 sekunder skifter den gule lysdiode til blinkende/slukket position, afhængigt af om der har været anden kommunikation eller ej. Hastighedsværdien tages nu fra enheden (0-10 V).

Hvis kommunikationen med VariMax NG ophører, fortsætter styreenheden med eventuelle indstillinger for COILS under timeouten. Efter 90 sekunder skifter den gule lysdiode til slukket position. Alle indstillinger tages nu fra enheden.

## MODBUS-REGISTERMAPPE

VariMax NG understøtter følgende Modbus-funktioner:

- ♦ Coil (digital læsning/skrivning)
- ♦ Discrete input (digital læsning)
- ♦ Input register (analog læsning)
- ♦ Holding register (analog læsning/skrivning)

## COIL

1-bitregister (læs/skriv).

Modbus-funktion 01 "Read Coils" bruges til læsning.

Modbus funktion 05 "Write Single Coil" bruges til skrivning.

| Adresse | Navn            | Beskrivelse                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               | Dataform   | Læs/<br>skriv |
|---------|-----------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------|---------------|
| 1       | Genstart        | Skriv 1 for genstart. Styreenheden genstarter med det samme uden at sende svar på skrivningen.                                                                                                                                                                                                                                            | Single bit | Skriv         |
| 2       | Renblæsning     | Læser 1, hvis renblæsning er aktiv. En skrivning på denne adresse får Modbus til at tage kontrol over denne funktion.<br>Skriv 1 for at aktivere renblæsning eller 0 for at deaktivere.                                                                                                                                                   | Single bit | Læs/<br>skriv |
| 3       | Omdrejningsvagt | Læser 1, hvis den eksterne omdrejningsvagt er aktiv, 0 hvis den interne omdrejningsvagt er aktiv. En skrivning på denne adresse får Modbus til at tage kontrol over denne funktion. Skriv 1 for at aktivere den eksterne omdrejningsvagt eller 0 for at aktivere den interne omdrejningsvagt. Se også intern omdrejningsvagt afbrudt (5). | Single bit | Læs/<br>skriv |

Fortsættes på næste side

Fortsat fra forrige side

| Adresse | Navn                           | Beskrivelse                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          | Dataform   | Læs/<br>skriv |
|---------|--------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------|---------------|
| 4       | Manuel hastighed               | Læser 1, hvis manuel hastighed er aktiv. Skriv 1 for at aktivere manuel hastighed i stedet for sætpunktet fra Modbus. Hvis funktionen aktiveres via den digitale indgang, kan den ikke deaktiveres via Modbus.                                                                                                                                                       | Single bit | Læs/<br>skriv |
| 5       | Intern omdrejningsvagt afbrudt | Læser 1, hvis den interne omdrejningsvagt er deaktiveret. En skrivning på denne adresse får Modbus til at tage kontrol over denne funktion. Skriv 1 for at deaktivere den interne omdrejningsvagt eller 0 for at aktivere den interne omdrejningsvagt.<br>Se også omdrejningsvagt (3). Aktiv ekstern omdrejningsvagt får intern omdrejningsvagt til at være inaktiv. | Single bit | Læs/<br>skriv |

## DISCRETE INPUT

1-bit statusregister (læs).

Modbus-funktion 02 "Read Discrete Inputs" bruges til læsning.

0 = normal

1 = alarm

| Adresse | Navn              | Beskrivelse                                                      | Dataform   | Læs/<br>skriv |
|---------|-------------------|------------------------------------------------------------------|------------|---------------|
| 1       | Fejl              | Læser 1, hvis der er opstået en fejl                             | Single bit | Læs           |
| 2       | Udløst styreenhed | Læser 1, hvis styreenheden er udløst og ikke nulstiller sig selv | Single bit | Læs           |
| 3       |                   | Læser altid 0                                                    | Single bit | Læs           |
| 4       | Undertemperatur   | Læser 1 ved undertemperatur i styreenheden                       | Single bit | Læs           |
| 5       | Overtemperatur    | Læser 1 ved overtemperatur i styreenheden                        | Single bit | Læs           |
| 6       | Underspænding AC  | Læser 1 ved for lav tilslutningsspænding                         | Single bit | Læs           |
| 7       | Overspænding AC   | Læser 1 ved for høj tilslutningsspænding                         | Single bit | Læs           |

Fortsættes på næste side

Fortsat fra forrige side

| Adresse | Navn                    | Beskrivelse                                                                                                           | Dataform   | Læs/<br>skriv |
|---------|-------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------|---------------|
| 8       |                         | Læser altid 0                                                                                                         | Single bit | Læs           |
| 9       | Omdrejningsvagt         | Læser 1, hvis ekstern eller intern omdrejningsvagt har detekteret en fejl                                             | Single bit | Læs           |
| 10      |                         | Læser altid 0                                                                                                         | Single bit | Læs           |
| 11      | Overstrøm               | Læser 1 ved overstrøm i motoren                                                                                       | Single bit | Læs           |
| 12      | Overbelastning, hurtig  | Læser 1 ved overbelastning                                                                                            | Single bit | Læs           |
| 13      | Overbelastning          | Læser 1 ved overbelastning                                                                                            | Single bit | Læs           |
| 14      | Underbelastning         | Læser 1 ved for meget skubbelast/forskydningslast                                                                     | Single bit | Læs           |
| 15      | Underbelastning, hurtig | Læser 1 ved for meget skubbelast/forskydningslast                                                                     | Single bit | Læs           |
| 16      | Kortslutning            | Læser 1 ved kortslutning                                                                                              | Single bit | Læs           |
| 17      | Faseubalance            | Læser 1 ved ubalance mellem faserne                                                                                   | Single bit | Læs           |
| 18      | Fravær af fase 1        | Læser 1 i fravær af fase 1 til motoren                                                                                | Single bit | Læs           |
| 19      | Fravær af fase 2        | Læser 1 i fravær af fase 2 til motoren                                                                                | Single bit | Læs           |
| 20      | Fravær af fase 3        | Læser 1 i fravær af fase 3 til motoren                                                                                | Single bit | Læs           |
| 21      | Motorimpedans lav       | Læser 1, når motorens impedans er forkert, skyldes forkert størrelse motor, defekt motor eller dårlige tilslutninger. | Single bit | Læs           |
| 22      | Motorimpedans høj       | Læser 1, når motorens impedans er forkert, skyldes forkert størrelse motor, defekt motor eller dårlige tilslutninger. | Single bit | Læs           |
| 23      | Intern fejl             | Læser 1, hvis der er opstået en intern fejl                                                                           | Single bit | Læs           |
| 24      | Underspænding 12 V      | Læser 1 ved underspænding på ekstern 12 V                                                                             | Single bit | Læs           |

## INPUT REGISTER

16-bitregister (læsning).

Modbus-funktion 04 "Read Input Registers" bruges til læsning.

| Adresse | Navn                  | Beskrivelse                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             | Dataform | Læs/<br>skriv | Faktor | Enhed |
|---------|-----------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------|---------------|--------|-------|
| 1       | Programversion<br>IOC | Format AABB, hvor AA er hovedversion og BB underversi-<br>on. Eksempel på læst værdi<br>100 = version 1.00                                                                                                                                                                                                                                                                              | UINT 16  | Læs           | 100    |       |
| 2       | Programversion<br>MPC | Format AABB, hvor AA er hovedversion og BB underversi-<br>on. Eksempel på læst værdi<br>100 = version 1.00                                                                                                                                                                                                                                                                              | UINT 16  | Læs           | 100    |       |
| 3       | VariMax model         | Læser 25 for VariMax25 NG,<br>50 for VariMax50 NG og<br>100 for VariMax100 NG                                                                                                                                                                                                                                                                                                           | UINT 16  | Læs           |        |       |
| 4       | Temperatur            | Temperatur i styreenheden                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               | INT 16   | Læs           |        | °C    |
| 5       | AC-spænding           | Tilslutningsspænding til<br>VariMax NG                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  | UINT 16  | Læs           |        | V     |
| 6       | Driftstilstand        | Kilde til det hastighedssætpunkt,<br>der i øjeblikket er i brug:<br>1 = "Low speed"<br>DIP-omskifter ON<br>2 = "High speed"<br>DIP-omskifter ON<br>3 = Manual hastighed<br>17 = Motoren kører, drift.<br>Både Modbus og 0-10 V<br>32 = Ingen drift, DIP-omskifter<br>"Cleaning function" OFF<br>36 = Ingen drift, DIP-omskifter<br>"Cleaning function" ON<br>44 = Renblæsning er i gang | UINT 16  | Læs           |        |       |

Fortsættes på næste side

Fortsat fra forrige side

| Adresse | Navn                             | Beskrivelse                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            | Dataform | Læs/<br>skriv | Faktor | Enhed |
|---------|----------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------|---------------|--------|-------|
| 7       | Aktuelt sætpunkt                 | Aktuelt sætpunkt for hastighed                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         | UINT 16  | Læs           | 100    | rpm   |
| 8       | Aktuel hastighed                 | Aktuel hastighed på motoraksel                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         | UINT 16  | Læs           | 100    | rpm   |
| 9       | Maksimal hastighed på motoraksel | Statisk værdi, der giver besked om, hvilken hastighed styreenheden maksimalt kan klare.                                                                                                                                                                                                                                                                                | UINT 16  | Læs           | 100    | rpm   |
| 10      | Aktuel hastighed på rotor        | Kun med ekstern omdrejningsvagt aktiveret. Beregnes kun, hvis hastighedssætpunktet forbliver konstant mellem to impulser på omdrejningsvagten. Viser 0, hvis der ikke er nogen tilgængelig værdi.<br><br>For at være sikker på, at den målte værdi er aktuel, skal hastighedssætpunktet ændres. Derefter læses dette register som 0, indtil der vises en aktuel værdi. | UINT 16  | Læs           | 100    | rpm   |
| 11      | Fejlkode                         | Læser 0, hvis ingen fejl, 3-24 fejlkode i henhold til Discrete input, andre koder – interne fejl.                                                                                                                                                                                                                                                                      | UINT 16  | Læs           |        |       |
| 12      | Udløst styreenhed                | Læser 1, hvis VariMax NG er blevet udløst.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             | UINT 16  | Læs           |        |       |
| 13      | VariMax Generation               | Læser 2 for VariMax NG                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 | UINT 16  | Læs           |        |       |
| 14      | Last                             | Aktuel last i procent af nominel last. Læser 0, når der ikke er nogen gyldig lastværdi tilgængelig.                                                                                                                                                                                                                                                                    | UINT 16  | Læs           |        | %     |
| 15      | Indgangseffekt                   | Aktuel aktiv effekt som styreenheden trækker.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          | UINT 16  | Læs           |        | W     |

## INPUT REGISTER

32-bitregister (læs).

Modbus-funktion 04 "Read Input Registers" bruges til læsning.

| Adresse | Navn                                   | Beskrivelse                                         | Dataform | Læs/<br>skriv | Faktor | Enhed |
|---------|----------------------------------------|-----------------------------------------------------|----------|---------------|--------|-------|
| 33*     | Motoromdrejninger                      | Antal motoromdrejninger                             | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 35*     | Motorstarter                           | Antal motorstarter                                  | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 37*     | Genstart                               | Antal fejl, der forårsagede genstart                | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 39*     |                                        | Læser 0                                             | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 41*     | Modbus tilslutninger                   | Antal afbrudte tilslutninger på Modbus              | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 43*     | Modbus-pakke ok                        | Antal OK-pakker på Modbus                           | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 45*     | Modbus-pakkefejl                       | Antal fejlagtige pakker på Modbus                   | UINT 32  | Læs           |        | st    |
| 47*     | Samlet driftstid                       | Samlet driftstid for styreenheden                   | UINT 32  | Læs           |        | s     |
| 49*     |                                        | Læser 0                                             | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 51*     | Tid med afvigende tilslutningsspænding | Tid med unormalt høj eller lav tilslutningsspænding | UINT 32  | Læs           |        | s     |
| 53*     |                                        | Læser 0                                             | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 55*     |                                        | Læser 0                                             | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 57*     | Stoppetid                              | Tid med stationær motor                             | UINT 32  | Læs           |        | s     |
| 59*     |                                        | Læser 0                                             | UINT 32  | Læs           |        |       |

Fortsættes på næste side

Fortsat fra forrige side

| Adresse | Navn         | Beskrivelse           | Dataform | Læs/<br>skriv | Faktor | Enhed |
|---------|--------------|-----------------------|----------|---------------|--------|-------|
| 61*     |              | Læser 0               | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 63*     |              | Læser 0               | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 65*     | Kørselstid   | Tid med kørende motor | UINT 32  | Læs           |        | s     |
| 67*     |              | Læser 0               | UINT 32  | Læs           |        |       |
| 69*     | Total energi | Forbrugt energi       | UINT 32  | Læs           |        | Wh    |

\* = 32-bit adgang

## HOLDING REGISTER

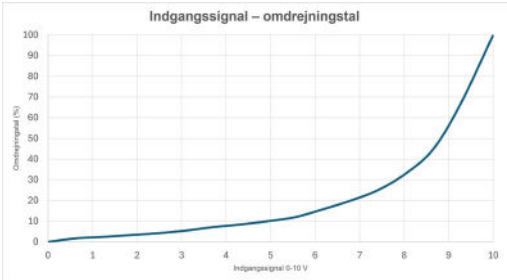
16-bitregister (læs/skriv).

Modbus-funktion 03 "Read Holding Registers" bruges til læsning.

Modbus funktion 06 "Write Single Register" bruges til skrivning.

| Adresse | Navn                                                                      | Beskrivelse                                                                                                                                                                  | Dataform | Læs/<br>skriv | Faktor | Enhed |
|---------|---------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------|---------------|--------|-------|
| 1       | Sætværdi, hastighed                                                       | 1000 = 100 % af indstillet maksimalt omdrejningstal.<br>Kan sættes til over 100 %, op til 65535.<br>VariMax NG begrænser automatisk til indstillet maksimalt omdrejningstal. | UINT 16  | Læs/<br>skriv | 10     | %     |
| 2       | Sætpunkt, virkningsgrad<br>Se "Indgangssignal/<br>omdrejningstal" side 12 | 1000 = 100 % af indstillet maksimalt omdrejningstal.                                                                                                                         | UINT 16  | Læs/<br>skriv | 10     | %     |
| 3       | Sætpunkt, absolut hastighed                                               | 100 = 1 rpm. Absolut hastighed påvirkes ikke af indstillingen af potentiometeret for maksimal hastighed.                                                                     | UINT 16  | Læs/<br>skriv | 100    | rpm   |

# Indgangssignal/omdrejningstal



Indgangssignalet er direkte proportionalt med rotorens effektivitet, hvilket betyder at indgangssignal og omdrejningstal er i overensstemmelse med det tilsvarende diagram.

## Indstilling for kommunikation

| Adresse | Navn                           | Beskrivelse                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                | Dataform | Læs/skriv |
|---------|--------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------|-----------|
| 33      | Gem kommunikations-indstilling | Skriv 2371 for at gemme nye indstillinger.<br>Ændrede indstillinger gælder først ved næste opstart.<br>Coil 1 kan bruges til at genstarte og aktivere indstillingerne.<br>Læser:<br>0: Ingen ændringer, gemte indstillinger bruges<br>1: Ændringer gemmes ikke<br>2: Ingen ikke-gemte ændringer, men de aktive indstillinger er forskellige fra de gemte (genstart kræves) | UINT 16  | Læs/skriv |
| 34      | Nodeadresse                    | 1-247 (default 16)                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         | UINT 16  | Læs/skriv |
| 35      | Bit pr. sekund                 | Kun én af følgende værdier:<br>96=9600 bps<br>192=19200 bps (default)<br>384=38400 bps<br>576=57600 bps                                                                                                                                                                                                                                                                    | UINT 16  | Læs/skriv |
| 36      | Paritet                        | Kun én af følgende værdier:<br>0=Lige paritet, en stopbit (default)<br>1=Ulige paritet, en stopbit<br>2=Ingen paritet, to stopbit<br>3=Ingen paritet, en stopbit                                                                                                                                                                                                           | UINT 16  | Læs/skriv |



F21025906DK  
(F21050906DK)  
(F21100906DK)  
VERSION 1.0.3  
2026-09-01



IBC control AB  
Brännerigatan 5 A  
263 37 Höganäs  
Sverige  
Tlf.: +46 42 33 00 10  
[www.ibcccontrol.com](http://www.ibcccontrol.com)  
[info@ibcccontrol.se](mailto:info@ibcccontrol.se)